Manuel Utilisateur

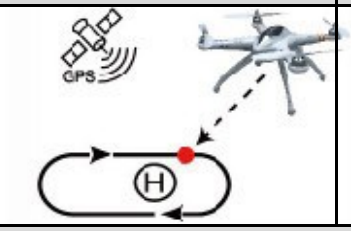
Spécifications:

Diamètre du rotor principale: 556mm	Moteur Brushless :WK-WS28-008A	Poids : 792g (avec batterie)
Taille des hélices du rotor :206 mm	Contrôleur Brushless:WST-15A(G/R)	Poids au décollage: < 1200g
Longueur :289 mm	Récepteur: DEVO-RX702	Niveau d'expérience: Intermédiaire
Largeur : 289 mm	Emetteur (suivant version):Devo-7/F7	Conditions de vol: Intérieur/extérieur
Hauteur :180 mm	Batterie :11.1V 2200mAh LIPO	Niveau de finition : RTF/BTF

Equipement:

Maintien de Position par Système GPS	Retour à la position de départ par un bouton	Système de retour au pont de départ et atterrissage par « Fail Safe »	Capteur d'altitude
Stabilisation et maintien d'altitude Par GPS	Temps de vol de 10 à 15 mn	Système de fixation anti vibration de camera Gopro (caméra non fournie)	Système de protection faible tension

Sauf erreurs et omissions, sous réserve de modifications. Attention cette traduction de la notice du Gaui 330X Quad-flyer est la propriété de la société Beez2B. Toute reproduction même partielle est interdite. Copyright © 2011 Beez2B

Version Standard : GPS (Maintien d'altitude)/Retour par un bouton / retour et atterrissage par « FailSAfe)	Version FPV: Profitez le la transmission de la vidéo en direct sur votre récepteur et du pilotage à la première personne.	Fonction étendues 1: Version WIFI fonctions étendues contrôlées directement par un téléphone mobile ou une tablette.	Fonction étendues 2: Utilisation d'un système de support anti vibration pour caméra GOPRO (caméra non fournie)
		Portée WiFi jusqu'à 250m	Système de support pour Caméra GOPRO (camera non fournie)

	Version Basic	Version Standard	Version FPV	Version WIFI
Carte principale de contrôle	●	●	●	●
Module GPS	●	●	●	●
Module compas/boussole	●	●	●	●
Récepteur		●	●	●
DEVO7		●		
DEVO F7			●	
Module FPV (TX5803/TX5804)			●	
Caméra (DV04)			●	
Câble de transfert FP			●	
Module WIFI				●
Support Caméra (option)				
Batterie (option)				
Chargeur (option)				

Sauf erreurs et omissions, sous réserve de modifications. Attention cette traduction de la notice du Gaui 330X Quad-flyer est la propriété de la société Beez2B. Toute reproduction même partielle est interdite. Copyright © 2011 Beez2B

Table des matières

1.Introduction 1

2 .Informations importantes 1
2.2 règles de sécurité 1
(1) Tenir éloigné des personnes et des obstacles 1
(2) Tenir éloigné de l'humidité... 1
(3) Entretien et réparation 1
(4) Eviter de voler seul 1
(5) Utilisation en toute sécurité 2
(6) Se tenir éloigné de l'humidité 2
(7) Protection contre la chaleur 2
2.3 Vérification avant de Voler 2

3 Définition de l'orientation du Drone 3

4 Equipement 3

5 Instructions d'assemblage 4
5.1 Montage des hélices 4
5.2 Train d'atterrissage et Compas 4
5.3 installation du support de camera et de la camera (option) 4

6 Contrôleur / moteur Brushless et carte de puissance. 4
6.1 Raccordement Contrôleur et du moteur brushless 4
6.2 raccordement Contrôleur brushless et de la carte de puissance 4

7 Boitier de contrôle principal 5
7.1 Présentation du boitier de contrôle 5

8 Instructions d'utilisation 5
8.1 Système principale de contrôle 5
8.2 Appairage 6
8.3 Déverrouillage / verrouillage / arrêt Moteur 6
8.4 Etalonnage du compas 6
8.5 Etalonnage du Gyroscope (calibrage Gyro) 6
8.5 Etalonnage de l'accéléromètre 7

9 Description des fonctions avancées 7
9.2 Fail Safe / Retour et atterrissage 7
9.3 Retour au point de départ par switch 8
9.4 Maintien de position 8
9.5 Protection contre les sous tensions 8

10 Configuration de l'émetteur 9
10.1. Paramétrage de l'émetteur DEVO-7 (livré suivant la version) 9
10.2 Réglages émetteur DEVO-6/F7/8S/10/12S (option) 10

11 Présentation du Chargeur GA005 11
11.1 Caractéristiques du chargeur équilibreur GA005 11
11.2 Equipement du chargeur équilibreur GA005 10
11.4 Mode d'emploi du chargeur équilibreur GA005 12
11.5 Mode opératoire 12
11.6 Points nécessitant une attention particulière 12
11.7 Entretien des Accus 13

12. Procédure de mise en route 13

13. Procédure d'arrêt 13

Annexe 1 14
Annexe 2 14

Sauf erreurs et omissions, sous réserve de modifications. Attention cette traduction de la notice du Gaui 330X Quad-flyer est la propriété de la société Beez2B. Toute reproduction même partielle est interdite. Copyright © 2011 Beez2B

01

Introduction

02

Informations Importantes

Cher Client

Merci d'avoir fait l'acquisition du Drone radiocommandé Walkera. Afin de maitriser rapidement et en toute sécurité votre « QR X350 » veuillez lire attentivement ce manuel utilisateur et le conserver soigneusement afin de pouvoir vous y référer ultérieurement.

2.1 Informations importantes

(1) Cet appareil n'est pas un jouet. C'est un concentré d'équipements, radio haute fréquence ,électronique, mécanique, aérodynamique de haute technologie, assemblé harmonieusement. Une installation et des réglages optimums sont nécessaire afin d'éviter tout incidents. L'utilisateur doit toujours le manipuler dans les conditions de sécurité adéquates, une utilisation inappropriée peut entrainer des dommages matériels sérieux, voir des dommages corporels graves et des risques de décès.

(2) Notre responsabilité ne peut pas être engagée pour les dommages engendrés par l'utilisation de ce produit, car nous n'avons aucun contrôle sur la façon dont ils sont entretenus, utilisés et manipulés.

(3) Ces appareils sont destinés à des utilisateurs expérimenté et âgés de 14 ans et plus. Les personnes mineurs doivent être accompagnés d'un adulte responsable lors de l'utilisation de ces appareils.

(4) L'espace d'évolution de ces appareils doit être légalement autorisée par les autorités compétentes. Notre responsabilité ne peut pas être engagée vis-à-vis des obligations de sécurité ou amendes résultant de l'utilisation, ou de la perte de contrôle après la vente de ce produit.

(5) Nous recommandons nos distributeurs pour offrir le support technique et le service après vente. Veuillez contacter votre distributeur local pour toute résolution de problème technique, lié à l'utilisation la maintenance ou l'entretien.

2.2 Règles de sécurité

L'utilisation d'un engin volant peut être potentiellement dangereux, vous devez maintenir votre appareil éloigné des autres personnes. Un mauvais assemblage, un élément endommagé et ou un problème de radio, peut provoquer des dégâts ou des dommages corporels graves . Vous devez faire attention à évoluer dans des conditions de sécurité extrêmes et comprendre la responsabilité qui sera la votre si un accident est provoqué par votre négligence.

Règles de sécurité

(1) Tenir éloigné des personnes et des obstacles

Un aéronef en vol s'expose a des vitesse et à des direction potentiellement dangereuses, quand vous le faites évoluer veillez à garder votre aéronef éloigné des personnes des bâtiments et des lignes électriques à haute tension, etc. veuillez aussi éviter de faire évoluer votre appareil lorsqu'il pleut, qu'il y a de l'orage ou des vents violents.

(2) Tenir éloigné de l'humidité

Votre appareil doit être tenu éloigné de toute source d'humidité ou de vapeur, les éléments mécaniques et composants électroniques complexes qui le composent pourraient être endommagés.

(3) Entretien et réparation

Veuillez utiliser des pièces d'origine Walkera pour l'entretien, l'évolution ou la réparation de votre appareil afin de vous assurer de sa fiabilité et de sa sécurité.
Veuillez ne l'utiliser que dans les règles d'utilisations autorisées.
Il est formellement interdit de l'utiliser en dehors des règles de sécurité et des lois régissant sont utilisation.

(3) Eviter de voler seul

Au début de votre apprentissage du vol radiocommandé de nombreuses difficultés vont se présenter à vous. Evitez de voler seul. Demandez à un pilote expérimenté de vous assister. Deux des meilleurs méthode d'apprentissage sont la simulation via un Programme sur un ordinateur personnel et/ou l'assistance d'un pilote expérimenté.

Sauf erreurs et omissions, sous réserve de modifications. Attention cette traduction de la notice du Gaui 330X Quad-flyer est la propriété de la société Beez2B. Toute reproduction même partielle est interdite. Copyright © 2011 Beez2B

(5) Utilisation en toute sécurité
Veuillez adapter l'utilisation de votre aéronef à votre niveau de pilotage et à votre état physique. La fatigue et les fausse manipulations augmentent les risques d'accidents.

(6) Se tenir éloigné de l'humidité
Veuillez tenir éloignés, toutes personnes et objets des éléments en rotations (rotors et hélices)

(7) Protection contre la chaleur
Votre aéronef est composé de métal, de fibre, de plastique et de composants électroniques, etc.. Veuillez le tenir éloigné de toute source de chaleur , et à l'abri du soleil, afin d'éviter les distorsions et tout autres dommages pouvant être causés par les hautes températures.

2.3 Vérification avant de Voler

(1) Assurez vous que les batteries de propulsion et de l'émetteur soient complètement et correctement chargées

(2) Assurez vous que le manche et le trim de commandes de gaz soit au minimum

(3) Respectez scrupuleusement l'ordre de mise sous et hors tension des différents appareils. Lors du début du vol mettez tout d'abord sous tension l'émetteur avant de raccorder les câbles d'alimentation de votre aéronef. Al a fin du vol veuilles effectuer les opérations dans l'ordre inverse et donc déconnecter le câble d'alimentation de votre aéronef avant de mettre hors tension votre émetteur.

(4) Opérer ces opération de mise en route ou d'arrêt dans l'ordre inverse peut entrainer la perte de contrôle de votre aéronef. Prenez dès le début de bonne habitudes.

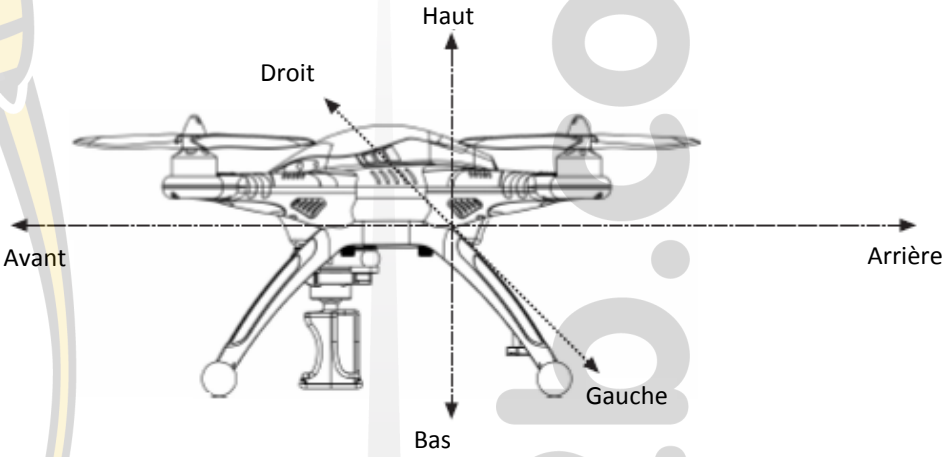
Sauf erreurs et omissions, sous réserve de modifications. Attention cette traduction de la notice du Gaui 330X Quad-flyer est la propriété de la société Beez2B. Toute reproduction même partielle est interdite. Copyright © 2011 Beez2B

03

Définition
De
l'orientation
du Drone

3 Définition de l'orientation du Drone

Nous allons définir l'orientation du drone afin qu'il n'y ai pas de confusion possible dans les explications suivantes. L'arrière du drone fait face au pilote l'avant lui est orienté dans la direction du regard du pilote. Le coté gauche du Drone correspond à la main gauche du pilote, il en va de même pour le coté droit. Le haut du drone correspond à la partie supérieure du cockpit, le bas correspondant au train d'atterrissage (patins).



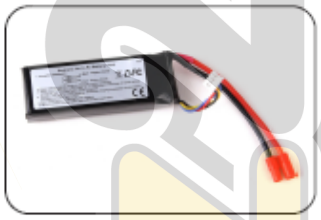
04

Contenu de la Boite

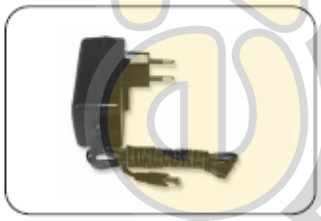
4 Equipement

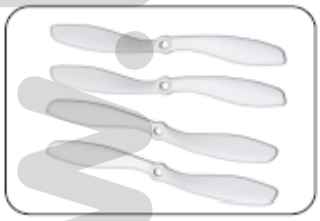
QR X350

Emetteur (variant suivant la version)


Pack de batterie Li-Po

Chargeur équilibreur


Adaptateur secteur


Hélices de rotor

Manuel utilisateur

Outils

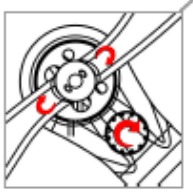
Sauf erreurs et omissions, sous réserve de modifications. Attention cette traduction de la notice du Gaui 330X Quad-flyer est la propriété de la société Beez2B. Toute reproduction même partielle est interdite. Copyright © 2011 Beez2B

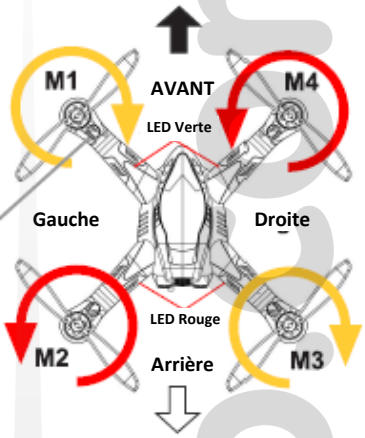
5 Instructions d'assemblage

Le QR X350 est un nouveau modèle tout en un spécialement conçu pour les fans de Walkera.
Toutes ses fonctionnalités on été testées avant sa sortie d'usine.
Une simple configuration est nécessaire avant qu'il ne soit prêt à voler.

5.1 Montage des hélices

(1) Préparer le drone et les hélices.
(2) Les hélices doivent être installées avec leur repères vers le haut, assurez vous que les repères sur l'hélice et sur le bras du moteur indiquent le même sens de rotation.
(3) fixez les habillages (il n'est pas conseillé de les coller)





5.2 Train d'atterrissage et Compas

Installer le train d'atterrissage correctement, connectez et calibrez Le module de navigation (compas)
(1) Préparer le drone et le train d'atterrissage.
(2) premièrement, installez le train d'atterrissage et le module compas sur le coté droit de l'appareil, faite passer le cordon de liaison par le trou du train d'atterrissage, fixez le train d'atterrissage a l'aide des vis, puis connectez le cordon de liaison au module compas.
(3) installez le second train d'atterrissage du coté gauche de l'appareil fixez le fil d'antenne et le cordon du compas à l'aide de ruban adhésif blanc

5.3 installation du support de camera et de la camera (option)

Choisissez le support de camera et la camera nécessaire.
Option 1: (1) Fixez la carte de maintien de la fixation sur l'appareil à l'aide des vis
(2) installez la camera Gopro sur la carte de fixation
Option 2: (1) Fixez le support de caméra sur l'appareil à l'aide des vis
(2) installez la camera Gopro sur le support et fixez la.

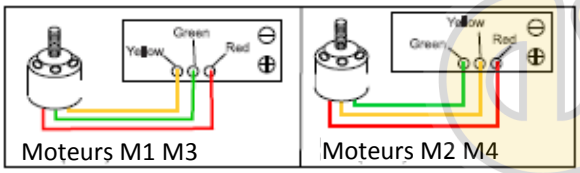
6 Contrôleur / moteur Brushless et carte de puissance.

6.1 Raccordement Contrôleur et du moteur brushless

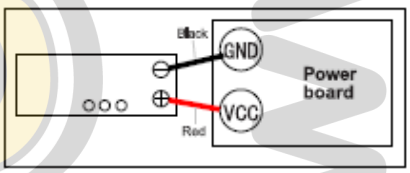
Les moteurs M1 et M3 tournent dans le sens horaire, respectez l'ordre de branchement des fils Jaune, Vert, Rouge de l'extérieur vers l'intérieur. Les moteurs M2 et M4 tournent dans le sens anti horaire, respectez l'ordre de branchement des fils Vert, Jaune, Rouge de l'extérieur vers l'intérieur. (voir schéma ci-dessous)

6.2 raccordement Contrôleur brushless et de la carte de puissance

Raccordez les pole positif (+) du contrôleur au pole VCC de la carte de puissance à l'aide du fil Rouge, le pole négatif (-) au pole GND de la carte de puissance à l'aide du fil noir.
(voir schéma ci-dessous)



6.1 Raccordement Contrôleur et du moteur brushless



6.2 Raccordement Contrôleur à la carte de puissance brushless

Sauf erreurs et omissions, sous réserve de modifications. Attention cette traduction de la notice du Gaui 330X Quad-flyer est la propriété de la société Beez2B. Toute reproduction même partielle est interdite. Copyright © 2011 Beez2B

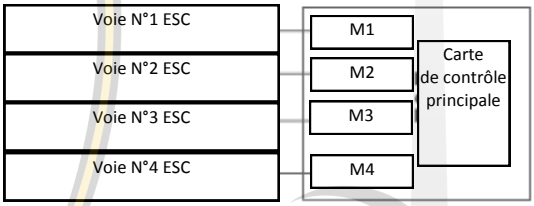
07

Boitier de Contrôle principale

7 Boitier de contrôle principal

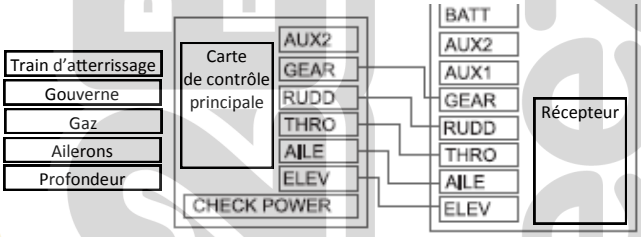
7.1 Présentation du boitier de contrôle principal

7.2 Raccordement boitier de contrôle principal /ESC



7.3 Raccordement boitier de contrôle principal /ESC

Veuillez vous référer scrupuleusement au manuel utilisateur de votre émetteur et configurer la profondeur, les ailerons les gaz, gouverne et choisir un switch à 3 position pour le contrôle ,



7.4 Installation du boitier de contrôle principal

Veuillez Respecter impérativement les consignes suivantes:

(1) Orientez la face du boitier comportant les inscriptions vers le haut du drone.
(2) Orientez le coté du boitier comportant les connecteurs ESC vers l'avant du drone
(3) Installez horizontalement par rapport à la carrosserie du Drone
(4) Alignez le boitier de contrôle principal avec le centre de gravité du drone et laissez l'accès libre aux connecteurs

08

Instructions d'utilisation

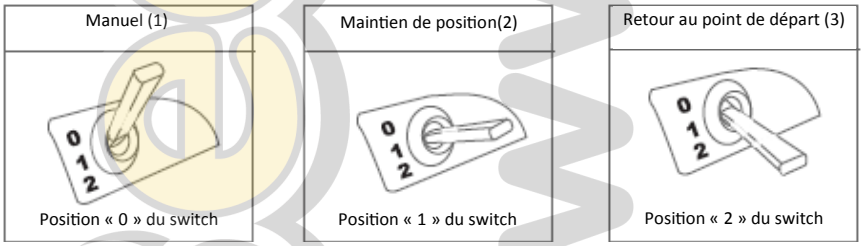
8 Instructions d'utilisation

8.1 Système principale de contrôle

8.1.1 Mode de contrôle

Il existe trois modes de contrôle accessibles par les 3 positions du switch, Mode manuel/ Mode maintien de position / Retour au point de départ automatique.

8.1.2 Réglage du switch de sélection du mode (le réglage usine est RTF, le réglage par défaut utilise « MIX » switch (se référer au chapitre 10.1.6)



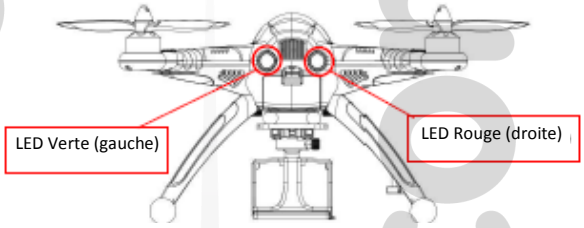
8.1.3 Notes

(1) Le switch de contrôle du mode est configuré en inverse sur la voie correspondante de l'émetteur (le mode par défaut est normal)
(2) Veuillez choisir le mode manuel pour effectuer un décollage ne basculer en mode maintien de position ou retour au point de départ qu'après avoir ajusté l'altitude du drone avec le trim ou le manche des élévateurs à une hauteur raisonnable.

Sauf erreurs et omissions, sous réserve de modifications. Attention cette traduction de la notice du Gaui 330X Quad-flyer est la propriété de la société Beez2B. Toute reproduction même partielle est interdite. Copyright © 2011 Beez2B

8.2 Appairage

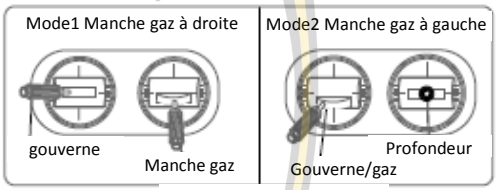
Veuillez suivre l'ordre de mise sous tension « émetteur en premier puis récepteur » allumez donc l'émetteur puis mettez sous tension le drone dans les 10 secondes . L'appairage est effectué quand la LED verte clignote rapidement puis lentement



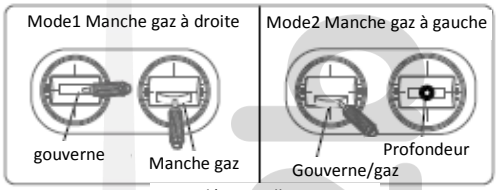
8.3 Déverrouillage / verrouillage / arrêt Moteur

8.3.1 déverrouillage moteurs

Lors de l'appairage, maintenez le manche de gaz en position basse et le manche de la gouverne en position gauche maximum, la LED verte s'allume fixe. Quand le moteur est déverrouillé, lorsque vous poussez le manche des gaz vers le haut les moteurs tournent. (Note: les moteurs ne peuvent être déverrouillés qu' en mode normal)



8.3.1 verrouillage moteur



8.3.2 déverrouillage moteur

8.3.2 Verrouillage moteurs

Maintenez le manche de gaz en position basse déplacez le manche de la gouverne en position droite maximum, verte . le moteur est verrouillé lorsque la LED s'éteint. Lorsque vous poussez le manche des gaz vers le haut les moteurs ne tournent pas. (Note: les moteurs ne sont déverrouillés automatiquement lors l'appairage est effectué)

8.3.2 Arrêt moteurs

Lorsque vous poussez le manche des gaz vers la position la plus basse les moteurs s'arrêtent.

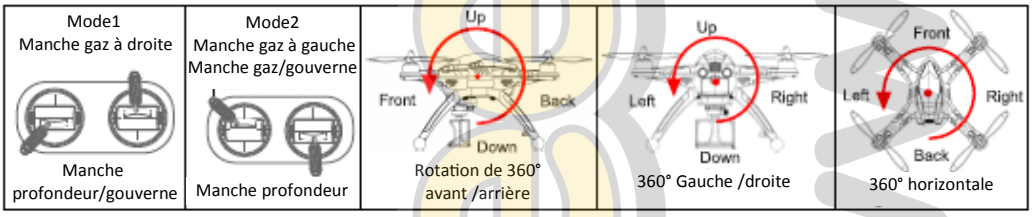
8.4 Etalonnage du compas

Veuillez étalonner le compas dans les conditions suivantes:

(1) Lors du premier vol.
(2) Quand vous êtes dans un nouvel environnement.
(3) Quand vous quittez un endroit pour un nouvel endroit.

8.4.1 Etalonnage du compas (calibration)

(1) Positionnez le drone horizontalement pour verrouiller les moteur (voir chapitre 8.3.2)
(2) Mode 1: Placez le manche des gaz dans sa position la plus haute, placez le manche gouverne/profondeur en position en position bas et gauche, vous entrez en mode calibration du compas.
Mode 2: Placez le manche des gaz/gouverne dans sa position haut et gauche, placez le profondeur en position en position bas , vous entrez en mode calibration du compas.
(3) Faites effectuer une rotation de 360° à votre drone et laisser le dans une position horizontale et statique pendant 30 secondes, la LED verte (gauche) va clignoter rapidement, puis lentement et s'éteindre, la calibration est terminée.
(4) Reconnecter l'alimentation après la calibration.



8.4.2 Notes

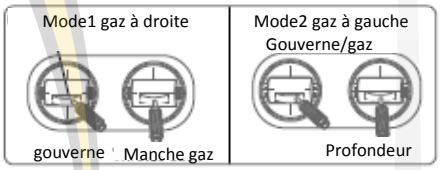
(1) Veuillez effectuer la calibration loin de toutes sources de rayonnement magnétique.
(2) Veuillez ne pas manipuler de matériel magnétique pendant la calibration.
(3) Le compas ne fonctionne pas correctement dans le cercle arctique et antarctique.
(4) Calibrer le système de compas est très important, car sinon le drone ne fonctionne pas correctement.
(5) Important reconnectez l'alimentation du drone et recommencez la calibration le en cas de crash.

Sauf erreurs et omissions, sous réserve de modifications. Attention cette traduction de la notice du Gaui 330X Quad-flyer est la propriété de la société Beez2B. Toute reproduction même partielle est interdite. Copyright © 2011 Beez2B

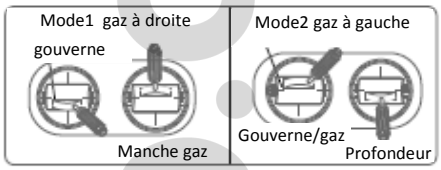
8.5 Etalonnage du Gyroscope (calibrage Gyro)

Le système de contrôle effectue la calibration automatique du gyro lors de l'appairage.
Mais vous pouvez aussi effectuer la procédure suivant.

(1) Positionnez le drone horizontalement pour verrouiller les moteur (voir chapitre 8.3.2)
(2) Mode 1: Placez le manche des gaz dans sa position la plus basse, placez le manche gouverne/profondeur en position en bas à droite, vous entrez en mode calibration .
Mode 2: Placez le manche des gaz/gouverne dans sa position en bas à droite, placez le manche de profondeur en position en position bas , vous entrez en mode calibration .
(3) La LED verte (gauche) va clignoter une fois puis s'éteint, la calibration est terminée.



8.5 Calibration Gyro



8.5 Calibration accéléromètre

8.5 Etalonnage de l'accéléromètre

Le système de contrôle effectue la calibration automatique de l'accéléromètre lors de l'appairage.
Mais vous pouvez aussi effectuer la procédure suivant.

(1) Positionnez le drone horizontalement pour verrouiller les moteur (voir chapitre 8.3.2)
(2) Mode 1: Placez le manche des gaz dans sa position la plus haute, placez le manche gouverne/profondeur en position en position en bas à droite, vous entrez en mode calibration .
Mode 2: Placez le manche des gaz/gouverne dans sa position en haut à droite, placez le manche de profondeur en position en position bas , vous entrez en mode calibration .
(3) La LED verte (gauche) va clignoter une fois puis s'éteint, la calibration est terminée.
Veuillez rééquilibrer l'accéléromètre si votre drone devient instable.

9.1 Tableau de détection du nombre de satellites (Module GPS requis)

Note: Une position de départ est définie avant le démarrage du système de contrôle vol afin de définir la position exacte du drone.

Nbr de satellites	<5	5	6	7	8	9	10	11	12
Clignotement LED verte	Pas de clignotement	1 Clignotements	2 Clignotements	3 Clignotements	4 Clignotements	5 Clignotements	6 Clignotements	7 Clignotements	8 Clignotements

09

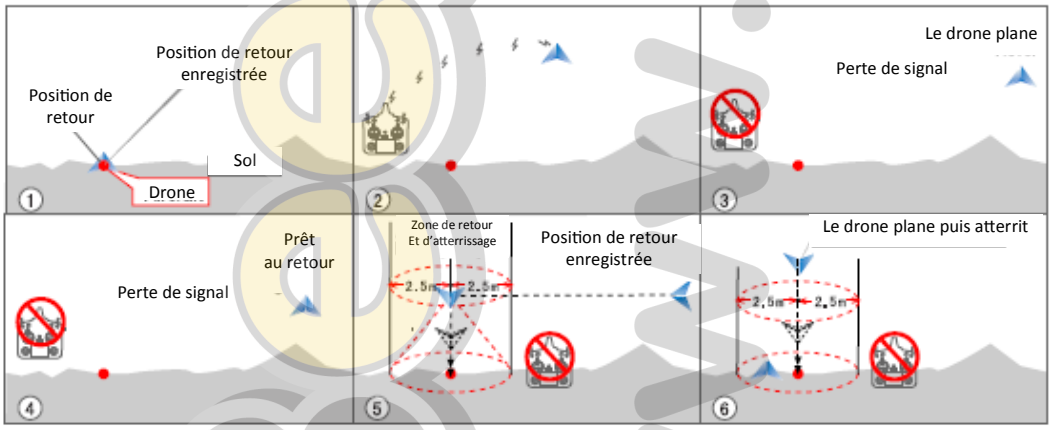
Description Des Fonctions avancées

9 Description des fonctions avancées

.9.2 Fail Safe / Retour et atterrissage

9.2.1 Condition de fonctionnement du Fail Safe / retour et atterrissage

(1) Le Drone est en mode de vol « Normal » la tension de la batterie est normale.
(2) Le système de positionnement GPS fonctionne normalement et le nombre de satellites détectés est supérieur ou égale à 5 (La LED verte Clignote)



Sauf erreurs et omissions, sous réserve de modifications. Attention cette traduction de la notice du Gaui 330X Quad-flyer est la propriété de la société Beez2B. Toute reproduction même partielle est interdite. Copyright © 2011 Beez2B

9.2.2 Notes:

(1) Afin d'être sur du fonctionnement du fail safe et de l'utiliser dans de bonne conditions, assurez vous de bien enregistrer la position de départ, et de connaitre exactement cette position.

(2) Lors du retour du Drone, l'avant du drone est orienté vers sa position de retour, et volera directement sur une ligne horizontale, jusqu'à sa position de départ.

(3) Si de gros obstacles se trouvent au alentour il sera bloqué sur son chemin de retour.

(4) Si le signal GPS est mauvais ou si le GPS est empêché de fonctionné , le Fail Safe ne fonctionnera pas et le Drone ne pourra alors pas revenir à son point de départ.

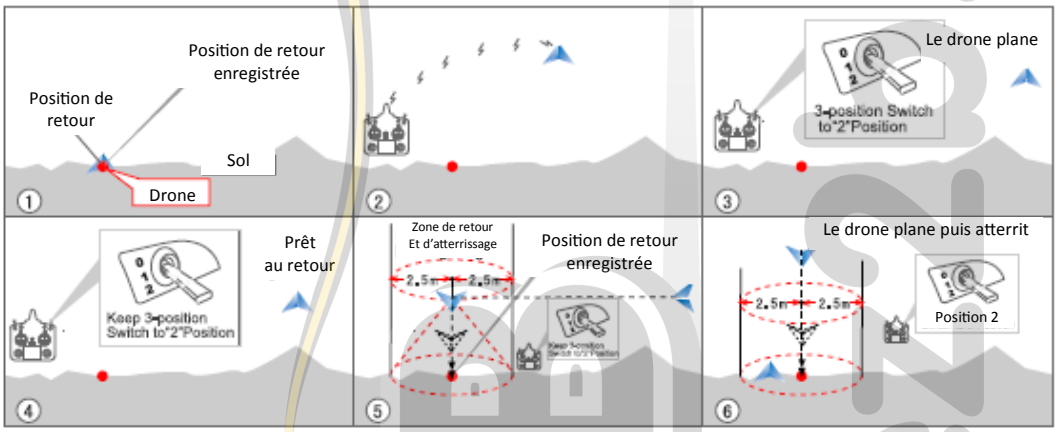
9.3 Retour au point de départ par switch

Condition de fonctionnement du retour au point de départ par switch

(1) Le Drone est en mode de vol « Normale » la tension de la batterie est normale.

(2) Le système de positionnement GPS fonctionne normalement et le nombre de satellites détectés est supérieur ou égale à 5 (La LED verte Clignote)

9.3.1 principe de fonctionnement du retour au point de départ par switch



9.3.2 Notes:

(1) Utilisez le mode manuel pour débuter le vol, basculez le switch sur le mode « Retour au pont de départ » le drone va alors revenir à son point de départ, après l'atterrissage abaissez le manche des gaz au minimum les moteurs passeront en mode verrouillés, vous devrez basculer le switch sur le mode « normal » afin de pouvoir les déverrouiller.

(2) Afin d'être sur du fonctionnement du fail safe et de l'utiliser dans de bonne conditions, assurez vous de bien enregistrer la position de départ, et de connaitre exactement cette position.

(3) Lors du retour du Drone, l'avant du drone est orienté vers sa position de retour, et volera directement sur une ligne horizontale, jusqu'à sa position de départ.

(4) Si de gros obstacles se trouvent au alentour il sera bloqué sur son chemin de retour.

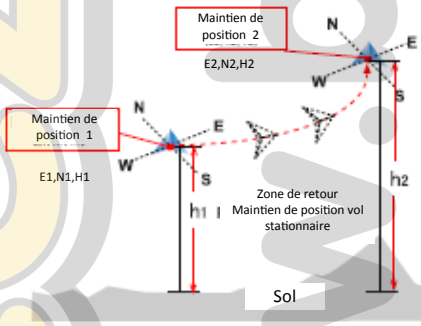
(5) Si le signal GPS est mauvais ou si le GPS est empêché de fonctionné , le Fail Safe ne fonctionnera pas et le Drone ne pourra alors pas revenir à son point de départ.

9.4 Maintien de position:

9.4.1 Condition de fonctionnement du maintien de position

(1) Le Drone est en mode de vol « Normal » la tension de la batterie est normale.

(2) Le système de positionnement GPS fonctionne normalement et le nombre de satellites détectés est supérieur ou égale à 5 (La LED verte Clignote)



Note:

(1) En mode maintien de position, vous pouvez utiliser les manches de contrôle du vol

(2) Utilisez le mode manuel pour débuter le vol, basculez le switch sur le mode « maintien de position » le drone sera plus stable, après l'atterrissage abaissez le manche des gaz au minimum les moteurs passeront en mode verrouillés, vous devrez basculer le switch sur le mode « normal » afin de pouvoir les déverrouiller.

9.5 Protection contre les sous tensions:

La protection contre les sous tensions a été conçue pour protéger votre drone contre les crashs provoqués par les batteries trop déchargée.

Quand la tension des batteries est trop faible, la LED Verte de Gauche clignote lentement en avertissement. Le drone va alors descendre lentement.

Note; Lorsque l'alerte sous tension est déclenchée, veuillez alors faire atterrir le drone le plus rapidement possible afin d'éviter de crasher l'appareil.

Sauf erreurs et omissions, sous réserve de modifications. Attention cette traduction de la notice du Gaui 330X Quad-flyer est la propriété de la société Beez2B. Toute reproduction même partielle est interdite. Copyright © 2011 Beez2B

10

Configuration De l'émetteur

10 Configuration de l'émetteur

10.1. Paramétrage de l'émetteur DEVO-7 (livré suivant la version)

10.1.1 Ecran de démarrage

10.1.2 Choix du Type de Modèle (TYPE)

Appuyez sur le Bouton ENT pour entrer dans le menu principale. Appuyez sur les boutons UP/DN jusqu'à ce que le MODEL commence à clignoter. Appuyez sur le bouton ENT pour choisir entre le modèle HELICO (hélicoptère) et AERO (aéroplane). Appuyez sur les bouton R/L pour sélectionner HELI, appuyez sur ENT pour confirmer votre choix, puis sur EXT pour revenir au menu précèdent.

10.1.3 choix du type de Mode (SELEC)

Appuyez sur les bouton UP/DN à partir du menu MODEL jusqu'à ce que SELEC commence à clignoter. Appuyez sur ENT le choix du mode apparait. Appuyez sur les boutons UP/DN afin de choisir le MOD1,appuyez sur ENT pour confirmer votre choix, puis sur EXT pour revenir au menu précèdent.

10.1.2 Choix du Type de Modèle

10.1.3 choix du type de Mode

10.1.4 Choix du nom de Modèle (NAME)

Appuyez sur les bouton UP/DN à partir du menu MODEL jusqu'à ce que NAME commence à clignoter. Appuyez sur ENT le nom et N°de série et option du model apparait. Appuyez sur les boutons UP/DN afin de choisir les caractères afin d'ecrire X350. Appuyez sur ENT pour confirmer votre choix, puis sur EXT pour revenir au menu précèdent.

10.1.5 choix du type de Plateau cyclique (SWASH)
Appuyez sur les bouton UP/DN à partir du menu MODEL jusqu'à ce que SWASH commence à clignoter. Appuyez sur ENT le choix du type de plateau cyclique apparait. Appuyez sur les boutons UP/DN afin de choisir 1—NRM ,appuyez sur ENT pour confirmer votre choix, puis sur EXT pour revenir au menu précèdent.

10.1.4 Choix du nom de Modèle (NAME)

10.1.5 choix du type de Plateau cyclique (SWASH)

Sauf erreurs et omissions, sous réserve de modifications. Attention cette traduction de la notice du Gaui 330X Quad-flyer est la propriété de la société Beez2B. Toute reproduction même partielle est interdite. Copyright © 2011 Beez2B

10.1.6 Choix de la commande Output (OUTPU)
Appuyez sur les bouton UP/DN à partir du menu MODEL jusqu'à ce que « OUTPU » commence à clignoter. Appuyez sur ENT afin de le selectionner. Appuyez sur les boutons UP/DN afin de choisir « GEAR MIX ». Appuyez sur ENT pour confirmer votre choix, Appuyez sur DN afin de choisir « GEAR ACT » Validez votre choix en appuyant sur ENTpuis sur EXT pour revenir au menu précèdent.

10.1.6 Choix de la commande Output (OUTPU)

10.1.7 Choix du mode inversé (REVSW)
Appuyez sur le Bouton ENT pour entrer dans le menu principal. Appuyez sur les boutons UP/DN jusqu'à ce que le FONCTION commence à clignoter. Appuyez sur les boutons UP/DN jusqu'à ce que le REVSW commence à clignoter. Appuyez sur le bouton ENT pour afficher le nom de la voie et son état. Appuyez sur R/L pour changer la valeur NOR ou REV. Appuyez sur DN pour visualiser chaque voie, AILE,THRO,RUDD,GEAR,PITCH, AUX2 et leur valeurs respectives, modifiez chaque valeur conformément au tableau ci-dessous appuyez sur ENT pour confirmer votre choix, puis sur EXT pour revenir au menu précèdent.

ELEV	AILE	THRO	RUDD	GEAR	PITCH	AUX2
NORM	NORM	NORM	NORM	NORM	NORM	NORM

10.1.7 Choix du mode inversé (REVSW)

10.2 Réglages émetteur DEVO-6/F7/8S/10/12S (option)

(1) Type : Hélicoptère
(2) Nom de modèle : QR X350
(3) Type de plateau (SWACH) :1 servo normal
(4) Périphérique de sortie

DEVO-6		
Gear	MIX SW	Active
Pitch	System	Active

DEVO-F7		
Gear	MIX SW	Active
Pitch	System	Active
Aux2	GEAR SW	Active

DEVO-8S		
Gear	MIX SW	Active
Pitch	System	Active
AUX2	FMOD SW	Active
AUX3	RUDD D/R	Active

DEVO-10		
Gear	MIX SW	Active
AUX2	FMOD SW	Active
AUX3	RUDD D/R	Active
AUX4	AUX4 KB	Active
AUX5	AUX5 KB	Active

DEVO-12S		
Gear	MIX SW	Active
Pitch	System	Active
AUX2	FMOD SW	Active
AUX3	AUX3 Lever	Active
AUX4	AUX4 Lever	Active
AUX5	AUX5 Lever	Active
AUX6	AUX6 Knob	Active
AUX7	AUX7 Knob	Active

Sauf erreurs et omissions, sous réserve de modifications. Attention cette traduction de la notice du Gaui 330X Quad-flyer est la propriété de la société Beez2B. Toute reproduction même partielle est interdite. Copyright © 2011 Beez2B

(5) mode de fonctionnement des voies (normale inversé)

DEVO-6		DEVO-F7		DEVO-8S	
Elevator	Normal	Elevator	Normal	Elevator	Normal
Aileron	Normal	Aileron	Normal	Aileron	Normal
Throttle	Normal	Throttle	Normal	Throttle	Normal
Rudder	Normal	Rudder	Normal	Rudder	Normal
Gyro	Normal	Gear	Normal	Gear	Normal
Pitch	Normal	Pitch	Normal	Pitch	Normal
		Aux2	Normal	Gyro	Normal
				AUX3	Normal

DEVO-10		DEVO-12S	
Elevator	Normal	Elevator	Normal
Aileron	Normal	Aileron	Normal
Throttle	Normal	Throttle	Normal
Rudder	Normal	Rudder	Normal
Gear	Normal	Gear	Normal
Pitch	Normal	Pitch	Normal
Gyro	Normal	Gyro	Normal
AUX3	Normal	AUX3	Normal
AUX4	Normal	AUX4	Normal
AUX5	Normal	AUX5	Normal
		AUX6	Normal
		AUX7	Normal

11 Présentation du Chargeur GA005

11.1 Caractéristiques du chargeur équilibreur GA005

Tension d'entrée	Courant d'entrée	Courant de sortie	Dimension	Poids
DC 15-18V	1000 mA	<= 800mA	62.5x47x20.8 mm	46g

11.2 Equipement du chargeur équilibreur GA005

(1) Le chargeur /équilibreur GA005 utilise un microprocesseur pour analyser et contrôler le processus de charge et d'équilibrage, l'état de la charge est affiché en temps réel grâce à un affichage LED.

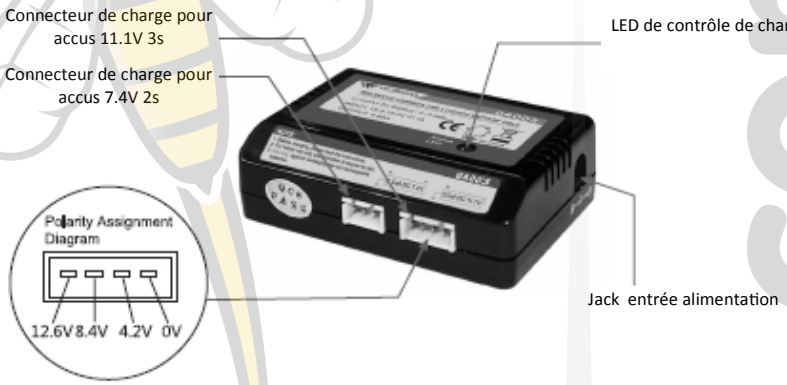
(2) Le chargeur GA005 doit être raccordé à une source d'alimentation extérieur stabilisée (DC 15-18V 1000 mA)

(3) Le chargeur GA005 est utilisable sur des accumulateurs Li-Polymère or LI-Ion 2-3s (7.4 V/ 11.1V

(4) Les accus Lipo 2-3 s sont automatiquement détectés. Le chargeur GA005 charge automatiquement quand il trouve qu'une cellule du pack est trop faible. L'indicateur LED affiche en temps réel le début de la charge clignotement Rouge). La valeur de la tension de chaque cellule du pack est contrôlée (4.2V + ou- 0.05V) afin de s'assurer que la différence entre chaque cellule d'un pack est inferieur à 50 mV.

Sauf erreurs et omissions, sous réserve de modifications. Attention cette traduction de la notice du Gaui 330X Quad-flyer est la propriété de la société Beez2B. Toute reproduction même partielle est interdite. Copyright © 2011 Beez2B

11.3 Mode d'emploi du chargeur équilibreur GA005


Connecteur de charge pour accus 11.1V 3s
Connecteur de charge pour accus 7.4V 2s
LED de contrôle de charge
Jack entrée alimentation
Polarity Assignment Diagram
12.6V 8.4V 4.2V 0V

11.4 Mode opératoire

Branchez l'adaptateur secteur sur la prise secteur, puis connectez la sortie de l'adaptateur à l'entrée jack du GA005.
La LED Rouge s'allume .

Branchez le connecteur d'équilibrage du pack LiPo au chargeur GA005.

Pendant la charge la LED rouge clignote.
Lorsque l'accus LiPo est chargé la LED verte s'allume.

11.5 Etat de la LED de contrôle de charge

Etape	Opération	Etat LED de Contrôle	Etat de charge
1	Branchez l'adaptateur secteur sur la prise secteur, puis connectez la sortie de l'adaptateur à l'entrée jack du GA005.	LED Allumée Rouge	Sous Tension
2	Etape 1+ Pack d'accus connecté au chargeur GA005.	LED Clignote Rouge	En Charge
		LED Allumée Verte	Chargé

11.6 Points nécessitant une attention particulière

(1) Pendant la charge le chargeur GA005 doit être positionné dans un endroit sec et ventilé, loin des sources de chaleurs et des matières inflammables ou explosives.
(2) Le chargeur GA005 doit être exclusivement utilisé pour des accus 2S ou 3S Li-ion ou Li-Po. Il es interdit de charger simultanément plusieurs pack d'accus, le chargeur ou les accus pourraient êtres endommagés.
(3) Lors du processus de charge les accus doivent être retirés de votre drone. Ne laissez jamais votre chargeur sans surveillance durant un processus de charge, car cela pourrait entrainer des accidents.
(4) Ne jamais charger les accus immédiatement après la fin du vol, ou lorsque la température de celui-ci est trop élevée, au risque de provoquer un incendie
(5) Assurez vous de bien respecter la polarité avant de connecter les accus au chargeur.
(6) Evitez d'exposer les accus aux chutes ou aux chocs pendant le processus de charge, il peut en résulter des risque de court circuit
(7) Pour votre sécurité , veuillez utiliser le chargeur GA005 (et son adaptateur secteur) et les accus d'origine . Assurez vous de les changer par des neufs dès qu'ils présentent des signes de gonflement.
(8) Si les accus sont laissés longtemps sur le chargeur, ceux-ci se déchargent, si le chargeur détecte une tension trop faible sur une des cellules, il procèdera à une recharge de l'accus jusqu'à charge complète. Les cycles de décharge recharge trop fréquents raccourcissent la durée de vie des accus.

Sauf erreurs et omissions, sous réserve de modifications. Attention cette traduction de la notice du Gaui 330X Quad-flyer est la propriété de la société Beez2B. Toute reproduction même partielle est interdite. Copyright © 2011 Beez2B

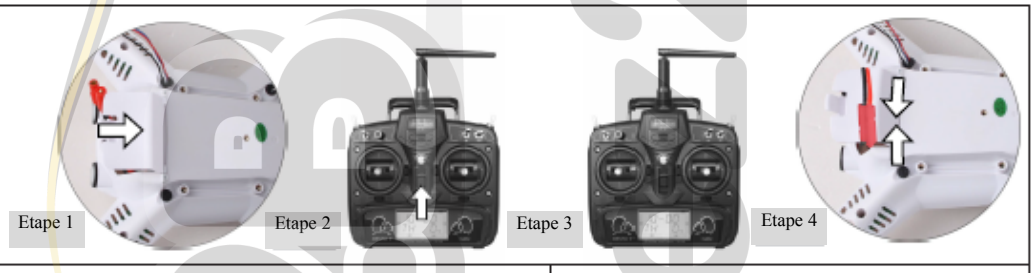
11.7 Entretien des Accus.

(1) Les accus doivent être stockés dans un endroit sec et ventilé. La température de l'environnement de stockage doit être compris entre 18° et 25° C
(2) Veuillez éviter les charge et décharge excessives afin de prolonger la durée de vie des accus.
(3) Si vous devez stocker vos accus pour une longue durée, il est recommandé de procéder à une charge à 50-60% de leur capacité maximale.
(4) Si la période de stockage excède un mois, il est recommandé de vérifier la tension de chaque cellule qui ne doit pas être inferieur à 3.0V. Sinon se référer au chapitre 3 (ci dessus)
(5) Dans un but préventif, les nouveaux accus doivent être rodés avant utilisation. Un cycle de charge et de décharge (3 à 5 fois) en surveillant que la décharge ne dépasse pas le seuil de 70% de la charge maximum. Cette procédure permet d'augmenter la durée de vie des accus et de rendre la tension plus stable.

12. Procédure de mise en route

12

Procédure de mise Sous tension



Etape 1: Ouvrir le compartiment à batterie et y installer le pack dans le sens de la flèche	Etape 2:Mettre l'émetteur sous tension.
Etape 3: Abaissez le manche ainsi que le Trim des gaz de l'émetteur, puis placez le manche et le trim de profondeur en position neutre, ainsi que le trim de la gouverne en position neutre.	Etape 4: Raccordez le câble d'alimentation du Drone et attendez de recevoir le signal de l'émetteur. Le drone doit être positionné sur une surface plane durant la procédure d'appairage. Ne pas bouger les manches tant que la procédure d'appairage n'est pas terminée.

13. Procédure d'arrêt

13

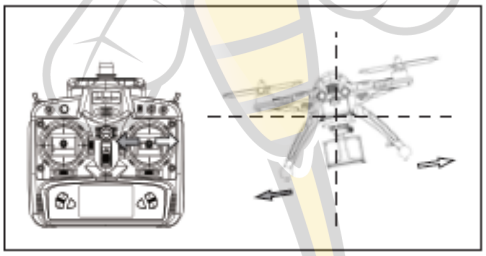
Procédure de mise Hors tension

Etape 1: déconnecter le câble d'alimentation .	Etape 2: Mettre l'émetteur hors tension.	Etape 3: Retirer le pack d'accus

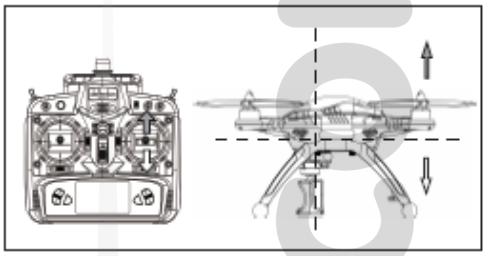
Sauf erreurs et omissions, sous réserve de modifications. Attention cette traduction de la notice du Gaui 330X Quad-flyer est la propriété de la société Beez2B. Toute reproduction même partielle est interdite. Copyright © 2011 Beez2B

Annexe 1

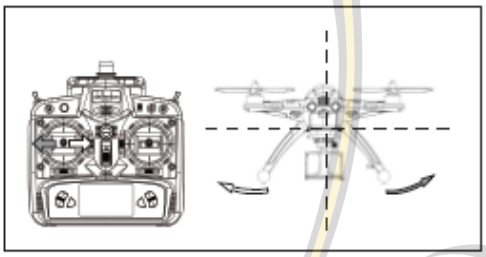
Mode 1: Manche des Gaz à droite



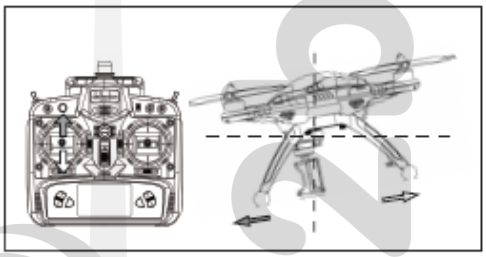
1. Quand vous actionnez le manche des ailerons vers droite ou la gauche, le drone se dirigera dans la direction correspondante.



2. Quand vous actionnez le manche des Gaz vers le haut ou le bas, le drone se dirigera dans la direction correspondante.

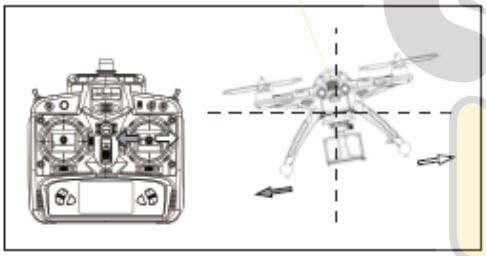


4. Quand vous actionnez le manche de la gouverne vers droite ou la gauche, le drone effectuera une rotation dans la direction correspondante

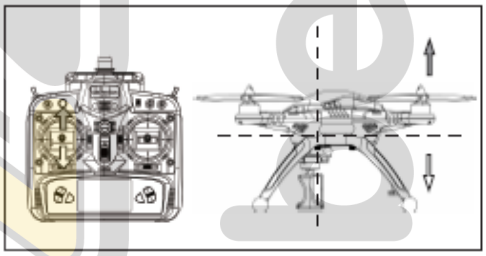


4. Quand vous actionnez le manche de la profondeur vers le haut ou le bas, le drone se dirigera vers l'avant ou vers l'arrière

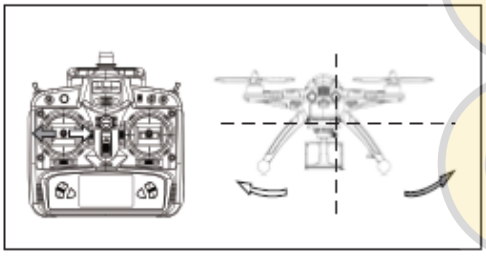
Mode 2: Manche des Gaz à gauche



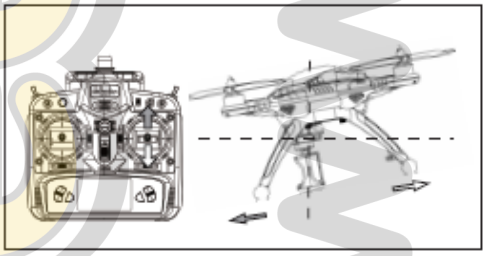
1. Quand vous actionnez le manche des ailerons vers droite ou la gauche, le drone se dirigera dans la direction correspondante.



2. Quand vous actionnez le manche des Gaz vers le haut ou le bas, le drone se dirigera dans la direction correspondante.



4. Quand vous actionnez le manche de la gouverne vers droite ou la gauche, le drone effectuera une rotation dans la direction correspondante



4. Quand vous actionnez le manche de la profondeur vers le haut ou le bas, le drone se dirigera vers l'avant ou vers l'arrière

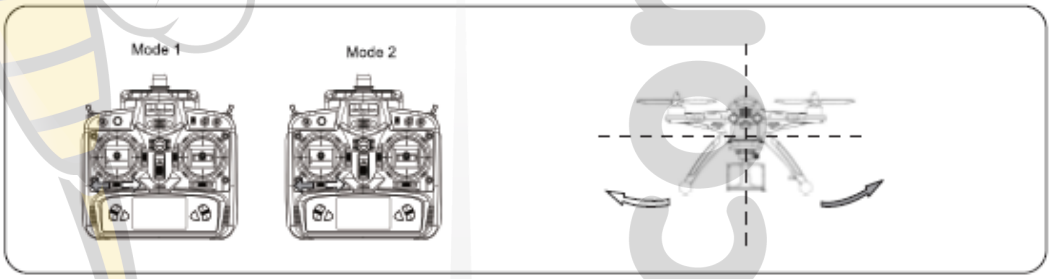
Sauf erreurs et omissions, sous réserve de modifications. Attention cette traduction de la notice du Gaui 330X Quad-flyer est la propriété de la société Beez2B. Toute reproduction même partielle est interdite. Copyright © 2011 Beez2B

Annexe 2:

Réglage
Des
Trims

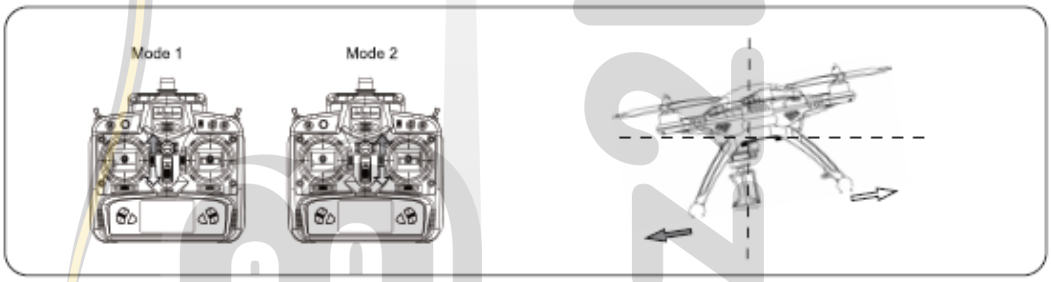
Annexe 2

Réglage des trims de gouverne



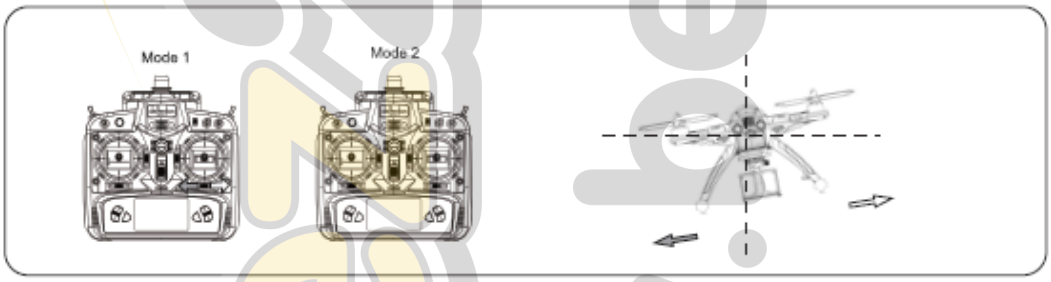
Déplacez le trim vers la droite si lors du décollage, le drone effectue une rotation vers la gauche, et inversement vers la gauche si lors du décollage, le drone effectue une rotation vers la droite .

Réglage des trims de profondeur



Déplacez le trim de profondeur vers le bas si lors du décollage, le drone avance et inversement vers le haut si lors du décollage, le drone recule.

Réglage des trims d'ailerons



Déplacez le trim des ailerons vers la droite si lors du décollage, le drone se déplace vers la gauche et inversement vers la gauche si lors du décollage, le se déplace vers la droite

Sauf erreurs et omissions, sous réserve de modifications. Attention cette traduction de la notice du Gaui 330X Quad-flyer est la propriété de la société Beez2B. Toute reproduction même partielle est interdite. Copyright © 2011 Beez2B

Beez2B

www.beez2b.com

walkera

Add.: Taishi Industrial Park, Dongchong Town
Panyu District, 511475 Guangzhou

Tel.: (8620) 8491 5115 8491 5116

Fax.: (8620) 8491 5117

Web.: www.walkera.com

Email.: heli@walkera.com
info@walkera.com

⚠ WARNING:
CHOKING HAZARD
Children under the age of 14 should be monitored by the experienced pilots.
Do not fly near high tension lines,or rainy day.

REUSE RECYCLE

CE FC

MADE IN CHINA

The specifications of the R/C aircraft may be altered without notice.

Sauf erreurs et omissions, sous réserve de modifications. Attention cette traduction de la notice du Gaui 330X Quad-flyer est la propriété de la société Beez2B. Toute reproduction même partielle est interdite. Copyright © 2011 Beez2B